

4. 信息和能量间的类比

F. Herrmann and G. Bruno Schmid

【内容摘要】 一个信息贮存系统的总熵可以被分解为几个独立的部分, 即分解为几个没有共同的独立变量的函数。它们中的其中之一代表计算机用户所关心的信息(=熵)。这种分解相当于把整个系统分解为几个无不相干的子系统。它类比于将一个系统的总能量分解为几个独立的部分(通常所指的能量形态)。在这二种情况中, 人们通常所关心的部分比其他部分要小许多数量级。

一、引言

一个物理系统的熵 S 可以表示为系统微观态的几率 $p(i)$ 的函数(Reif 1965):

$$S = -k \sum_i p(i) \ln p(i), \quad (1)$$

式中 k 是玻尔兹曼常数。系统的宏观态由几率 $p(i)$ 的分布 $\{p(i)\}$ 决定。

系统信息 I 的 Shannon 表示式(Shannon and Weaver 1949)与(1)式有相同的数学形式:

$$I = -f \sum_i p(i) \ln p(i). \quad (2)$$

这里 I 是信源每发出一个符号所代表的信息量, $p(i)$ 是发出第 i 个符号的几率, f 是比例常数。 I 通常的单位是 bit (比特)。在这单位中, f 的值为 $(1/\ln 2)$ bit。

可以将方程(2)应用于一个热力学系统中, 将它理解为观

察者所能获得的关于这个系统的信息(假如他将去接收一个能告诉他系统处于什么微观态的信号)。由于这个理由, 通常把由(2)式所定义的物理学上的熵称为(观察者)“失去的关于系统微观态的信息量”(Rothstein 1951, 1952 a, b, Jaynes 1957)。尽管这二个名词——熵和失去的信息——的意义有点含糊, 但早已证明, 由(1)式定义的熵和 Shannon 的信息表示式(2)式在物理上是相同的(Tribus and McIrvine 1971):

$$S = (k/f)I. \quad (3)$$

这一关系表明:

$$1 \text{ bit} = 0.96 \times 10^{-23} \text{ JK}^{-1} \approx 10^{-23} \text{ JK}^{-1}. \quad (4)$$

现在我们根据这一关系来考虑一个信息贮存装置, 例如一台计算机的信息贮存装置。这一宏观系统的熵(=信息)为 1 JK^{-1} 。根据(4)式, 它等于 10^{23} bit。

然而, 如果我们去问计算机设计人员或用户: 计算机的记忆装置中贮存着多少信息。我们可以料想, 回答是“1 Mbit”, 即比实际值小 10^{17} 倍。

这一差别的原因是什么? 对计算机用户重要的信息量怎么会比其余的信息量小得如此之多? 本文的目的就是要用热力学来回答这些问题。在 2、3 二节, 我们将证明, 一个信息贮存装置的总熵 S 可以被分解为两部分:

$$S = S_{nt} + S_t, \quad (5)$$

式中 S_{nt} 为非热熵(non-thermal entropy), 是贮存着的信息; S_t 为热熵(thermal entropy), 是占多数的其余部分。在 4、5 二节, 我们将说明, (5) 式类比于一种我们更熟悉的对贮存在系统中的总能量的分解, 即把它分解为不同的“能量形态”。

二、1 比特计算机记忆单元的状态的确定

考虑一个能用来信息贮存的处于二个可能状态之一的物理系统,例如,可以沿二个可能方向之一磁化的磁铁。沿这些方向的磁化强度是 $+m_0$ 或 $-m_0$ 。

现在假定系统存在 $m = +m_0$ 的状态(几率为1)。这样,系统 N 个微观态(i)的几率分布 $\{p(i, m_0)\}$ ($i = 1, 2, \dots, N$) 就完全确定了。如果后来系统在保持温度和其他宏观变量不变时处于 $m = -m_0$ 的状态,其几率分布 $\{p(i, -m_0)\}$ ($i = 1, 2, \dots, N$) 与前面的相同。

下面我们来考虑一个 Shannon 信息源。这信息源能产生二个信号(用脚标 $j = 1$ 或 $j = 2$ 表示)之一。发射任一个信号的几率表示为 $p^m(j)$ 。每当信息源发射一个信号时,前面提到的二进制记忆系统就相应地开启一次。

对于二进制记忆系统,记忆值的意思是微观态的数目从 N 加倍到 $2N$ 。这样就存在二个类别,每个类别都有 N 个微观态。对于 $j = 1$ 类, $m = +m_0$; 对于 $j = 2$ 类, $m = -m_0$ 。某一类的每一个微观态与另一类的一个微观态相对应,反过来也是。

某一类的一个微观态 i 仅仅在 m 的值上与另一类相对应的微观态 i 不同。每个微观态由二个数 i 和 j 表征。它出现的几率 $p(i, j)$ 为二个独立的几率 $p^o(i)$ 和 $p^m(j)$ 的乘积:

$$p(i, j) = p^o(i)p^m(j), \quad (6)$$

这里,

$$\sum_{i=1}^N p^o(i) = 1 \quad (7)$$

和

$$\sum_{j=1}^N p^m(j) = 1. \quad (8)$$

三、信息贮存系统的熵的分解

将(6)式代入(1)式,对 i 和 j 求和,并应用(7)和(8)式使结果简化,我们得到:

$$S = -k \sum_{i=1}^N p^o(i) \ln p^o(i) - k \sum_{j=1}^N p^m(j) \ln p^m(j). \quad (9)$$

(9)式右边的第一个求和部分为贮存装置具有的熵(假如 m_0 的每个可能的值的几率为1)。我们把这部分熵称为总熵的热部分,用符号 S_t 表示。(9)式右边的第二个求和部分是总熵中通讯理论家最关心的那部分。我们把这部分熵称为总熵的非热部分,用符号 S_{nt} 表示。因此,

$$S(p^o(i), p^m(j)) = S_t(p^o(i)) + S_{nt}(p^m(j)). \quad (10)$$

(10)式表示可以将系统的总熵分解为二个独立的部分:第一部分仅仅与 $p^o(i)$ 有关;第二部分仅仅与 $p^m(j)$ 有关。这相当于把系统分解为两个无不相关的支系统。

$p^o(i)$ 和 $p^m(j)$ 的相互独立性等效于这样一个事实:在相应的子系统之间不存在热平衡。实际上,这一事实允许我们把与 $p^m(j)$ 有关的子系统首先用作信息贮存装置。另一方面,由 $p^o(i)$ 表征的子系统将大体上与整个系统的周围环境处于热平衡。 S_t 通常仅仅是温度 T 的函数,而 S_{nt} 是磁矩的平均值 $\langle m \rangle$ 的函数。磁矩的平均值

$$\begin{aligned} \langle m \rangle &= p^m(1)m_0 + p^m(2)(-m_0) \\ &= p^m(1)m_0 + (1 - p^m(1))(-m_0) \\ &= (2p^m(1) - 1)m_0. \end{aligned} \quad (11)$$

因为给定 $\langle m \rangle$ 时 $p^m(1)$ (相应地 $p^m(2) = 1 - p^m(1)$)可由上式确定,所以 $S_{n_i} = S_{n_i}(\langle m \rangle)$,这样就确定了相应于 S_{n_i} 的分布。因此,我们可以把(10)式系统的总熵 S 改写为

$$S(T, \langle m \rangle) = S_i(T) + S_{n_i}(\langle m \rangle), \quad (12)$$

即用 T 和 $\langle m \rangle$ 这二个“宏观”变量来表示。

四、系统能量的分解

按照分解系统总熵的方法,对能也已经作了同样的分解(Falk and Ruppel 1976, Falk et al 1983)。考虑一个任意系统的能量 E ,它作为互相独立的变量 $\{x_i\}$ 的函数的形式是

$$E = E(x_1, x_2, \dots). \quad (13)$$

对于某种系统,这个函数分为几个由不属于其他项的变量决定的几个项。

为了清楚地说明这一点,我们来考虑一个运动着的电容器。令这个电容器的动量为 p 、电量为 Q 、质量为 M 、电容为 C ,总能量 E 可以写为

$$\begin{aligned} E = E(P, Q) &= E_0 + E_1(p) + E_2(Q) \\ &= E_0 + p^2/2M + Q^2/2C. \end{aligned} \quad (14)$$

分解后的每一个独立的项通常有一个不同的名称。在上面这个情况中, E_0 叫“静止能量”, $E_1(p)$ 叫“动能”, $E_2(Q)$ 叫“电场能”。当然,这样的分解不总是可能的。例如,理想气体的能量作为熵、体积和物质的量的函数就不能作这样的分解。

五、系统熵的分解和能量的分解的比较

有些系统的总熵可以按照(12)式来分解(回顾第三节)。这种系统对数据贮存是有用的。同样,有些系统的总熵可以

按照类比于(12)式的关系式(14)式来分解(回顾第四节)。本节将证明,熵和能量间除了这一类比外,对于典型的技术系统分别出现在(14)式和(14)式中的每个独立项的大小的相对数量级方面也存在着类比关系。

对于一台计算机的记忆单元,(12)式中 S_i 的值为 1JK^{-1} 数量级。 S_{n_i} 的典型值是 $1\text{Mbit} = 10^{17}\text{JK}^{-1}$,即比 S_i 的值小得多。因此,当人们关心这种系统的总熵 S 时,取 S 本身的值或取 S_i 的值是没有关系的。

对于一个重为 10g ,电容为 $1\mu\text{F}$ 的电容器,(14)式中的 E_0 的值为 10^{15}J 的数量级。如果这个电容器以 1ms^{-1} 的速度运动,电压为 100V ,则(14)式中的 E_1 和 E_2 的值都为 0.005J 。因此,当人们关心这种系统的总熵时,取 E 本身的值或取 E_0 的值是没有关系的。

S_{n_i} 和 E_1 (或 E_2)的值分别比 S_i 和 E_0 的值小得多,甚至比 S_i 和 E_0 随时间的自然涨落小得多。例如,一台计算机记忆单元的温度仅变化 0.01K 就会引起 S_i 的值以 10^{-3}JK^{-1} 的数量级变化,即比 S_{n_i} 的值大14个数量级。同样,对于一辆加速运动的汽车,由于轮胎的磨损所引起的总熵的变化(根据 $\Delta E = \Delta mc^2$)大于由于动能的增加而引起的总熵的变化。

我们再回到引言中所提出的问题:“对计算机用户重要的信息量怎么会比其余的信息量小得如此之多?”这个问题类比于这样一个问题:“对汽车驾驶员重要的动能怎么会比汽车的静止能量小得如此之多?”对这些问题的答案可由(12)和(14)式得出。要确定 S_{n_i} 或 E_1 的值,我们不是去确定熵或能量本身的值,而是要根据分别决定 S_{n_i} 或 E_1 的其他变量的值;对计算机记忆单元来说,只要确定磁矩 m 的平均值;对汽

车来说,只要确定动量 p 的值。由这些值,就可以分别计算出 S_{n_i} 和 E_i 的值。

六、结 束 语

对计算机用户重要的信息是信息贮存系统的物理熵的很小一部分。因为这部分“非热”熵的值决定于与其余的熵(即“热”的部分)无关的变量,所以它是可以确定的。将系统的总熵分解为几个独立的项(即几个独立变量的函数),相应于把整个系统分解为互不相干的几个子系统。这种分解类比于系统的总能分解为几个独立的项。在这二种情况中,人们通常所关心的那个项比其余的要小许多数量级。

参 考 文 献

- Falk G, Herrmann F and Schmid G B 1983 Am. J. Phys. 51 1074
- Falk and Ruppel W 1976 Energie und Entropie (Berlin: Springer) p 137
- Jaynes E T 1957 Phys. Rev. 106 620
- Reif F 1965 Fundamentals of Statistical and Thermal Physics (New York: McGraw-Hill) p 219
- Rothstein J 1951 Science 114 171
- 1952a Phys. Rev. 85 135
- 1952b J. Appl. Phys. 23 1281
- Shannon C E and Weaver W 1949 The Mathematical Theory of Communication (Chicago: University of Illinois Press)
- Tribus M and McIrvine E C 1971 Sci. Am. September